

**АВЕРУС**

Приборы и оборудование

ОБЩЕСТВО с ОГРАНИЧЕННОЙ ОТВЕТСТВЕННОСТЬЮ «АВЕРУС»

ИНН/КПП 7204192705/720301001

www.averus-pribor.ru

Телефон: 8-800-551-11-01

e-mail: info@averus-pribor.ru

БПВА Apache 6



БПВА Apache 6

Безэкипажное судно Apache 6 создано для выполнения автоматической 3-х мерной съёмки как подводного, так и надводного пространства при проведении инженерно-геодезических, инженерно-гидрографических и инженерно-гидрометеорологических изысканиях, таких как

- батиметрическая съёмка,
- обследование подводных переходов трубопроводов,
- обследование состояния несущих опор мостов, дамб,
- археологические исследования подводного пространства,
- спасательные операции при кораблекрушениях.

Для эффективного выполнения гидрографических работ там, где требуется детальная топографическая съёмка дна, а также в местах, куда доступ человека ограничен или нежелателен, используются многолучевые эхолоты (МЛЭ). Применение многолучевых эхолотов по сравнению с однолучевыми в десятки раз увеличивает ширину полосы сканирования и существенно улучшает качество и производительность выполнения работ.

Принцип действия многолучевых эхолотов основан на формировании трансдьюсером пучка узких лучей, расходящихся веером в плоскости, перпендикулярной направлению движения судна.

МЛЭ NORBIT, применяемый в Apache 6, состоит из процессорного блока (объединенного с мощным компьютером с прикладным программным обеспечением типа Qincsu, для выполнения многолучевой съемки), передающей и принимающей гидроакустических антенн. Обязательным дополнением к самому многолучевому эхолоту являются:

- датчик скорости звука - измерение скорости звука в воде в режиме реального времени;
- двухантенный GNSS-приёмник - определение координат и курса судна, точного времени;
- инерциальная система - для определения значений качки, поперечного и продольного кренов;

Данные с этих датчиков, передаваемые в реальном времени в процессор, учитываются при определении глубин.

БПВА Apache 6 построен на зарекомендовавшей себя платформе Apache 3 и 5, но строение корпуса оптимизировано для использования с многолучевыми эхолотами (МЛЭ) Norbit.

Круизная скорость судна составляет до 2.5 м/с, что позволяет выполнять съёмку со скоростью до 1 кв.км. за рабочий день.

Управление судном осуществляется либо в автоматическом (на большей части маршрута), либо в ручном режиме (в сложных условиях) на расстоянии до 2 км.

Особенности беспилотного гидрографического комплекса на базе БПВА Apache6

- Малый вес (по сравнению с традиционными суднами) - 15 кг без датчиков
- Управление одним оператором
- Модульная конструкция
- Встроенная инерциальная система IMU
- Лазерный сканер (опционально)
- Мощные двигатели
- Защита от посадки на мель
- Полезная нагрузка для получения облаков точек как под, так и над водой
- Простой запуск
- Высокая курсовая устойчивость

Название	Значение
Страна	КНР
Дата начала выпуска	2019
Материал	Снаружи - Углеводородное полимерное волокно, внутри - каркас из анодированного алюминия и стали
Тип корпуса	Тримаран с изменяемой геометрией корпуса
Размер (ДхШхВ), мм	1800 x 550 x 250
Масса, кг	15 без полезной нагрузки, 40 кг - с МЛЭ
Скорость, м/с	2-2,5

Осадка судна, м	0,18
Скорость ветра, м/с	9
Высота волны, м	1.25
Температура рабочая	от 0 °С до +45 °С
Температура хранения	от -30 °С до +60 °С
Пыле- и влагозащищённость	IP68
Влажность	100%
Тип батареи	Li-Ion
Ёмкость одной батареи, мАч	40000
Количество батарей в штатном комплекте	2+1
Количество батарей в штатном комплекте	6+4
Время работы, в часах	2
Режим работы	Автопилот, ручной
Потребляемая мощность	НД
Связь в режиме реального времени	УКВ, GSM, ПДБС
Тип связи со станцией управления	Wi-Fi
Дальность связи со станцией управления, км	до 2 при прямой видимости, при обычных условиях - до 1 км
ПО для работы	AutoPlaner, Qincy

На данное оборудование предоставляется скидка, подробности уточняйте у менеджера. 8-800-551-11-01